

NOW TECHNOLOGIES LTD

Documentação do produto

# Ajuda com o Switch-It® Vigo Drive

---

(v2.3 15 de janeiro de 2023) versão offline

# Conteúdo

## **Recomendações**

### **Navegação**

Navegação: Ajuda

.....  
5

Navegação: Menu principal

.....  
5

### **Estado da rede**

#### **Perfil de condução**

Perfil de condução: Geral

.....  
9

Perfil de condução: Avançado

.....  
11

Perfil de condução: Condução em linha reta

.....  
13

Perfil de condução: Virar

.....  
17

Aplicação de definições

.....  
19

## **A rede**

Rede: Emparelhamento

.....  
20

Rede: Mudança no Mapa de Canais

.....  
20

AJUDA GLORY TOOLS

# **Recomendações**

*Quando utilizar Switch-It® Vigo Drive pela primeira vez, recomendamos Calibrar o seu headset Vigo, colocando-o numa superfície plana e estável até ver o feedback correto do visor da Cubo.*

# **Navegação**

Navegação: Ajuda



A documentação de Ajuda está sempre disponível em cada ecrã da aplicação Switch-It® Vigo Drive, clicando no ícone de Ajuda:

Sempre pode aceder a qualquer parte do documento, rolando ou utilizando o índice no topo do documento.

## Navegação: Menu principal

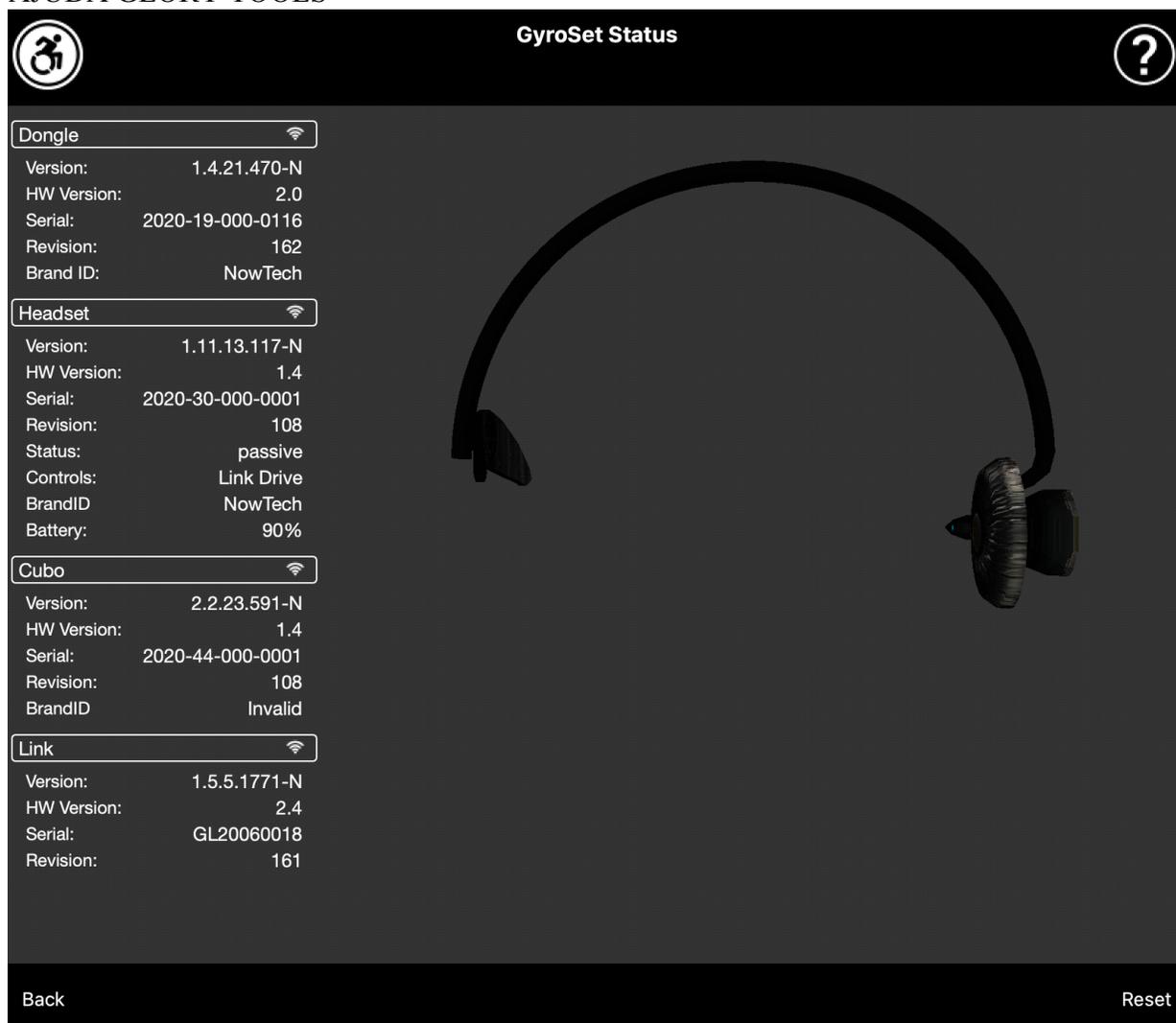


Pode sempre voltar a este ecrã clicando no logótipo Novas Tecnologias no canto superior esquerdo em qualquer ecrã



**Estado da rede** - Pode sempre encontrar aqui um estado atualizado do seu sistema, incluindo os números de versão, o dispositivo que controla atualmente por meio do seu Headset Vigo, a bateria e o estado de calibração.

**Perfil de Condução** - Aqui pode encontrar diferentes opções para personalizar e melhorar a sua experiência de condução e estabelecer perfis de condução (perfis de link). Por exemplo: filtro de tremores, ângulos de movimento da cabeça para avançar, marcha atrás e viragem, limites de segurança para os seus movimentos de cabeça, etc.



## Estado da rede

Precisará da maioria da informação fornecida nesta página ao contactar o Apoio ao Cliente.

### Dongle

**Versão, versão HW e números de revisão** são todos indicadores da versão do seu Dongle. Vai precisar desta informação ao contactar o Apoio ao Cliente.

**Serial** é o identificador único do seu Dongle. Também precisará deste identificador ao contactar o Apoio ao Cliente.

O **ID da marca** indica quais as funções disponíveis no seu dispositivo. Se diz "NowTech", todas as funções estão disponíveis.

## **Headset**

**Versão, versão HW e números de revisão** são todos indicadores da versão do seu headset. Vai precisar desta informação ao contactar o Apoio ao Cliente.

**Serial** é o identificador único do seu Dongle. Também precisará deste identificador ao contactar o Apoio ao Cliente.

O **estado** mostra-lhe se o controlo está atualmente ativo, passivo ou desligado.

O campo de **controlo** mostra-lhe qual é o dispositivo que controla o seu headset em qualquer momento dado.

O **ID da marca** indica quais as funções disponíveis no seu dispositivo. Se diz "NowTech", todas as funções estão disponíveis.

A **bateria** mostra-lhe o nível a que a bateria do seu headset está carregada.

O grande headset animado no ecrã vai imitar o movimento do seu headset, permitindo-lhe verificar a fiabilidade do seguimento do movimento.

Clicando no botão Reset (Reiniciar) no canto inferior direito, é possível atualizar a informação apresentada.

## **Cubo**

**Versão, versão HW e números de revisão** são todos indicadores da versão de Cubo. Vai precisar desta informação ao contactar o Apoio ao Cliente.

**Serial** é o identificador único do seu Dongle. Também vai precisar deste identificador quando contactar o Apoio ao Cliente.

O **ID da marca** indica quais as funções disponíveis no seu dispositivo. Se diz "NowTech", todas as funções estão disponíveis.

## **Link**

**Versão, versão HW e números de revisão** são todos indicadores da versão do Link. Vai precisar desta informação ao contactar o Apoio ao Cliente.

**Serial** é o identificador único do seu Dongle. Também vai precisar deste identificador ao contactar o Apoio ao Cliente.

# **Perfil de condução**

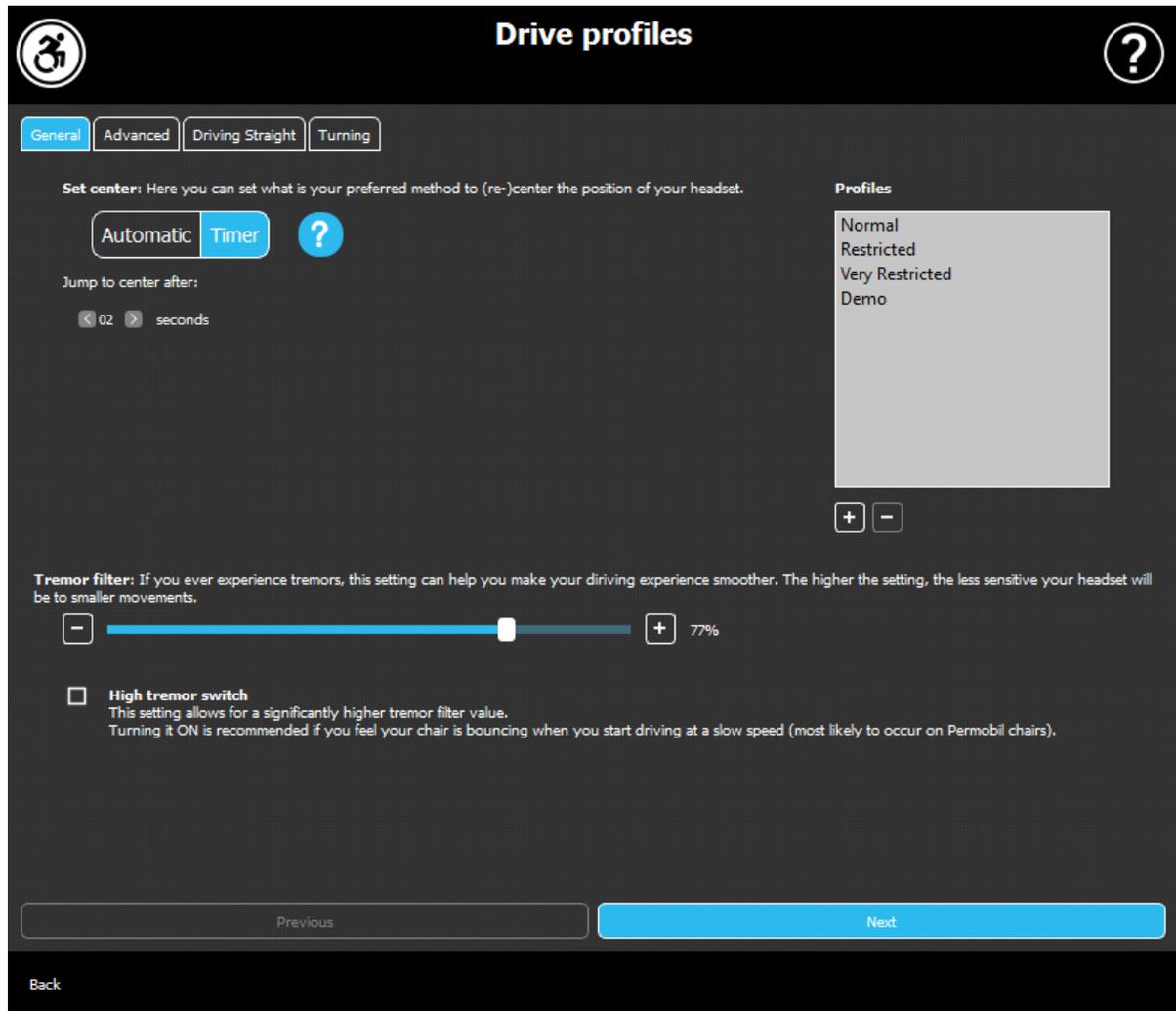
**PRECISA DE UM ASSISTENTE PARA COMPLETAR ESTA TAREFA.**

Aqui pode definir as suas preferências pessoais para conduzir a sua cadeira com Link. É muito recomendado experimentar todas as configurações num ambiente seguro.

Por favor note que durante a primeira configuração levamo-lo pelas etapas recomendadas. Se desejar alterar as configurações mais tarde, poderá aceder a qualquer opção que deseje alterar.

**NOTA IMPORTANTE:** A fim de lhe permitir experimentar com segurança as definições sem perder um estado em que a sua experiência de condução fosse satisfatória, fornecemos uma funcionalidade para poder guardar as suas definições antes de a modificar. Por favor, leia mais tarde na secção **Experimentar as definições com segurança.**

Note que se quiser experimentar as configurações desejadas, tem de premir o botão *Aplicar* e voltar ao menu principal. Não é possível iniciar a condução enquanto estiver no menu Perfil de condução.



## Perfil de condução: Geral

### Definir o centro

**Automático:** Depois de iniciar a condução pressionando rapidamente o Sensor de Encosto de Cabeça, esta configuração só ativará a condução ao chegar a um ponto central confortável com a cabeça e mantê-la firme.

**Temporizador:** Com um pequeno aperto do Sensor de Encosto de Cabeça, terá um período de tempo determinado sob a forma de uma contagem decrescente para mover a sua cabeça para o centro de modo a definir a sua posição zero.

*Saltar para o centro depois:* pode definir quantos segundos (cada um marcado por um bipar pelo Link) precisam de passar até que possa centrar a sua cabeça confortavelmente.

### **Janela de Perfis:**

Nesta área pode ver os perfis padrão de fábrica que vêm com o software. Não os pode apagar, mas pode modificá-los e guardá-los.

Ao iniciar o software, vai ler as definições e valores atuais de condução fora do seu Link. Pode escolher guardar estas definições premindo o botão mais (+) no canto inferior esquerdo da janela Perfis.

Ao criar um novo perfil personalizado, pode nomear o perfil ou pode deixá-lo para que Switch-It® Vigo Drive lhe dê um nome genérico, como 'Perfil 1', premindo OK na janela pop-up.

Pode apagar os seus perfis personalizados em qualquer altura, premindo o botão menos (-).

Se vir um botão 'Reset' no canto inferior direito da janela principal, significa que o perfil selecionado foi modificado desde a sua criação. Ao premir este botão, pode reiniciar o perfil no seu estado original.

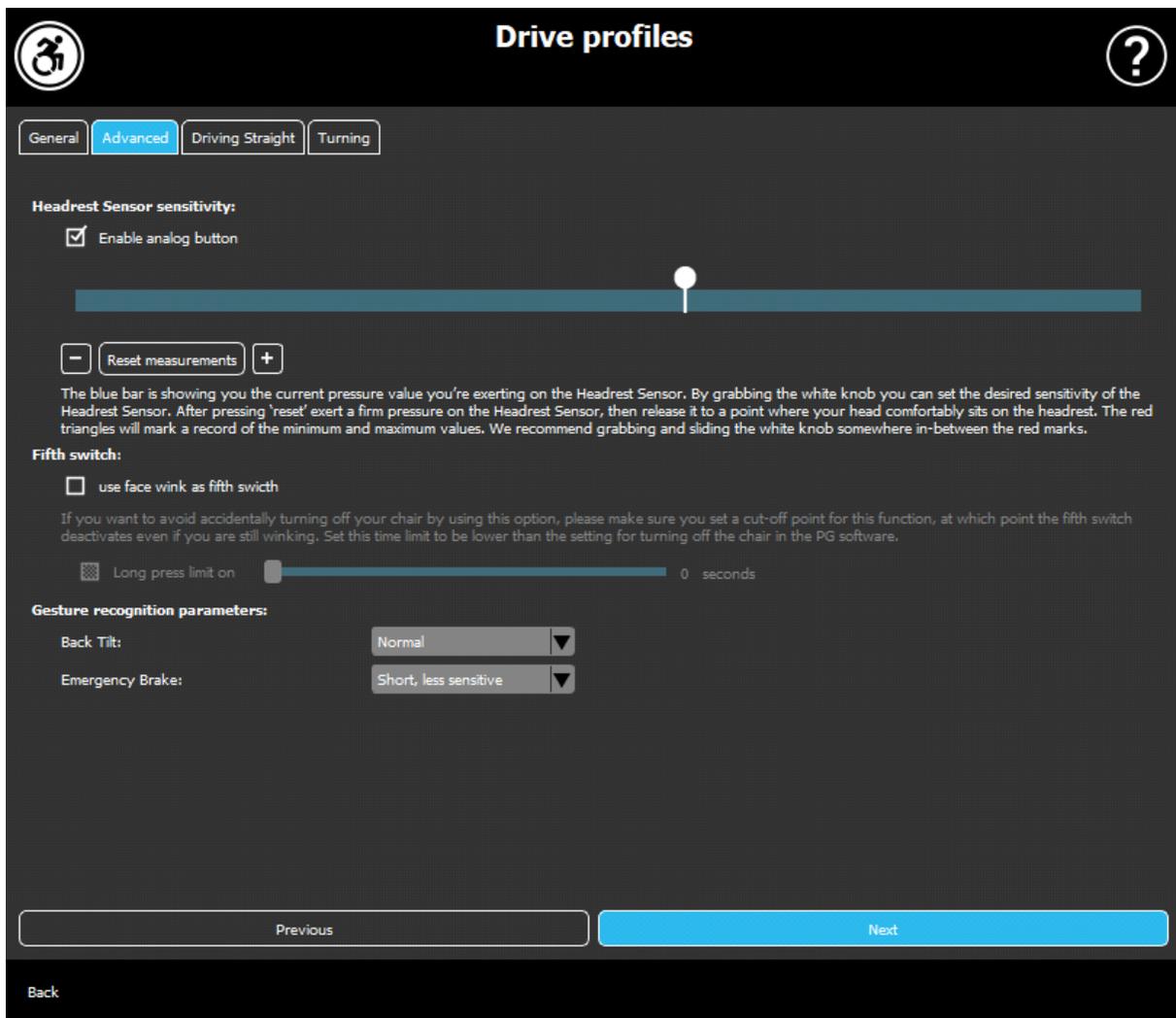
### **Filtro de tremor:**

Pode ajustar a tolerância dos headsets a tremores e movimentos involuntários. O filtro deve ser regulado proporcionalmente à amplitude dos tremores. A alteração desta configuração afeta o tempo de reação do seu headset. Se houver um ligeiro atraso entre o movimento da cabeça e o controlo de condução, tente ajustar a aceleração da cadeira em conformidade.

### **Interruptor de alto tremor:**

Ao marcar esta caixa, o seu valor de tremor de base torna-se significativamente mais elevado.

É recomendável ligá-lo se sentir que a sua cadeira está a saltar quando começar a conduzir a uma velocidade lenta (o mais provável é que ocorra em caso de cadeiras Permobil).



## Perfil de condução: Avançado

### Configurações avançadas:

*Ativar botão analógico:* Pode ativar ou desativar o uso de um botão analógico, neste caso, o Sensor de Encosto de Cabeça.

*Escala de limiar de botão analógico:* Aqui pode monitorizar o valor do seu Sensor de Encosto de Cabeça em tempo real quando este está a ser premido. Isto pode ajudá-lo a configurar-lhe uma sensibilidade confortável, simplesmente agarrando o botão branco e deslizando-o para o meio do valor médio da pressão que vê após premir o Sensor de Encosto de Cabeça

1-3 vezes.

Em alternativa, pode pressionar o botão branco para cima e para baixo na escala incrementalmente com os botões + e -.

Pode repor os marcadores de medição (setas vermelhas) com o botão de *reposição das medições*.

### **Quinto interruptor:**

Para poder utilizar o sensor de gestos como o quinto interruptor, marque esta opção.

**NOTA IMPORTANTE:** Se tiver definido uma função de desligar a cadeira para o quinto interruptor, mas gostaria de evitar desligar a sua cadeira sem querer por meio de um gesto facial ou piscando o olho, deve aumentar o comprimento de impressão no nosso sistema dentro das definições da Omni ('desligar a força de impressão longa').

### **Parâmetros de reconhecimento de gestos:**

*Inclinação traseira:* Pode definir aqui o atraso para o gesto de inversão (ou seja, o tempo que passa entre a inclinação da cabeça para trás e a cadeira que começa a inverter).

Longo, o mais sensível

Longo, mais sensível

Normal

Curto, menos sensível

Curto, o menos sensível

*Travão de Emergência:* Pode definir aqui a sensibilidade do seu travão de emergência. A função de travagem de emergência faz com que a cadeira

pare quando a inclinação da cabeça para trás acontece demasiado depressa (por exemplo, devido a uma colisão).

Muito sensível: a paragem de emergência é desencadeada no caso de um movimento mais lento da cabeça para trás.

Sensível: a paragem de emergência é desencadeada no caso de um movimento constante da cabeça para trás.

Normal: a paragem de emergência é desencadeada no caso de um movimento rápido da cabeça para trás.

Insensível: a paragem de emergência é desencadeada em caso de um movimento rápido e longo da cabeça para trás.

Muito insensível: a paragem de emergência é desencadeada em caso de um movimento muito rápido e longo da cabeça para trás.



## Perfil de condução: Condução em linha reta

Aqui pode personalizar os parâmetros de condução para a frente e para trás de acordo com as suas capacidades para alcançar um estilo de condução confortável e seguro.

### Definir propriedades de condução

**Marcha à frente invertida:** verifique isto se quiser avançar inclinando a sua cabeça para trás e invertendo a marcha ao inclinar a cabeça para a frente.

## **Inversão de marcha:**

Se marcar a caixa de verificação **Reproduzir som ao inverter**, fornecer-lhe-emos um feedback áudio assim que ativar o modo Inversão, logo antes de começar realmente a inverter. Isto ajuda a evitar a inversão acidental e também notifica os outros.

Recomendamos-lhe desligar o feedback áudio de inversão no software PG se preferir utilizar somente o som do Link.

## **Definir a faixa do movimento para frente**

Aqui pode definir o intervalo em que gostaria de inclinar a sua cabeça para avançar com a cadeira.

Fornecemos um visor interativo para o ajudar a definir os ângulos corretos para esta faixa. Para que o visor funcione corretamente, por favor defina primeiro uma posição central para a sua cabeça. Isto é apenas para fins de exibição, não vai ser armazenado. Tente posicionar a sua cabeça da forma em que procederia durante a condução. Ao encontrar um centro confortável para os seus movimentos, clique no botão **Set center (Definir centro)**.

Depois disso, **experimente** o movimento em que se sente confortável para conduzir para a frente. Assegure-se de que consegue manter uma visão clara do ambiente. Quando encontrar uma faixa confortável e segura, verifique onde a linha rosa se encontra na posição final. A sua assistência deve **arrastar e posicionar o botão** para esse ângulo.

## **Determinar o limite de segurança para frente**

Aqui pode definir um limite máximo para a inclinação da cabeça. Acima deste ângulo, o Link vai impedir que a cadeira acompanhe o avanço e atua como uma paragem de emergência. Entre o ângulo máximo de condução para a frente e o limite de segurança, o sistema simplesmente ignora os movimentos.

Pode **experimentar** o ângulo inclinando a sua cabeça.

Pode repor a posição central da sua cabeça com o botão **Definir centro**.

Quando encontrar o ângulo adequado, a sua assistência pode **arrastar e posicionar o botão** para lá.

## **Determinar a faixa de movimento para trás**

Aqui pode definir a faixa em que gostaria de inclinar a cabeça para inverter a cadeira.

Fornecemos um visor interativo para o ajudar a definir os ângulos corretos para esta faixa. Para que o visor funcione corretamente, por favor defina primeiro uma posição central para a sua cabeça.

Isto é apenas para fins de exibição, não vai ser armazenado. Tente posicionar a sua cabeça da forma como procederia durante a condução. Quando encontrar um centro confortável para os seus movimentos, clique no botão **Set center (Definir centro)**.

Depois disso, **experimente** o movimento em que se sente confortável para conduzir para trás. Assegure-se de que consegue manter uma visão clara em redor. Quando encontrar uma faixa confortável e segura, verifique onde a linha rosa se encontra na posição final. A sua assistência deve **arrastar e posicionar o botão** para esse ângulo.

## **Determinar um limite de segurança para trás**

Aqui pode definir um limite máximo para a inclinação da cabeça. Acima deste ângulo, o Link vai impedir a cadeira de acompanhar o movimento para trás e atua como um travão de emergência. Entre o ângulo máximo de condução para a frente e o limite de segurança, o sistema vai simplesmente ignorar os movimentos.

Pode **experimentar** o ângulo inclinando a sua cabeça.

Pode repor a posição central da sua cabeça com o botão **Set center (Definir centro)**.

## **Definir deadzone a baixa velocidade**

As deadzones são simplesmente áreas onde não deve haver qualquer ação do sistema aos movimentos da sua cabeça. Como os ângulos da cabeça são proporcionais à velocidade da cadeira, pode-se imaginar que a reação às curvas deve ser diminuída a velocidades mais elevadas enquanto a condução lenta com pequenos movimentos da cabeça requer mais sensibilidade para se conseguir uma maior manobrabilidade.

A deadzone a baixa velocidade é o intervalo em que não quer que a cadeira reaja aos pequenos movimentos da sua cabeça quando utiliza a sua cadeira com velocidade lenta ou média com ângulos de cabeça mais pequenos para a esquerda e a direita. Este é o intervalo dentro do qual não se interpretam sinais de mudança de direção. Ao definir esta zona, considere conduzir sobre uma superfície não perfeitamente lisa.

Note-se que a definição deste valor também vai determinar o valor mínimo da zona morta de alta velocidade, uma vez que o movimento com velocidade máxima requer uma maior tolerância para os movimentos da cabeça.

## **Determinar a deadzone a alta velocidade**

A deadzone a alta velocidade é o intervalo em que não quer que a cadeira reaja aos pequenos movimentos da sua cabeça quando utiliza a sua cadeira com a velocidade máxima ou próxima da velocidade máxima com ângulos de cabeça maiores para a esquerda e direita quando a cadeira quase atinge a velocidade máxima do seu perfil atual. Mais uma vez, esta é a área dentro do qual não se interpreta nenhum sinal de virar. Como o movimento a máxima velocidade requer uma tolerância maior para os movimentos da cabeça, recomendamos que seja ligeiramente maior do que o valor da zona

morta de velocidade lenta. Ao definir esta zona, considere a condução numa superfície não perfeitamente lisa.

Note por favor que se quiser diminuir o valor para além do seu mínimo atual, tem de diminuir primeiro o valor da deadzone a baixa velocidade.

## Perfil de condução: Virar

Aqui pode definir os valores personalizados para virar à esquerda e à direita ao conduzir de acordo com as suas capacidades para alcançar um estilo de condução confortável e seguro.

### **Determinar virar à direita**

Aqui pode definir a faixa em que gostaria de inclinar a sua cabeça para virar a cadeira à direita.

Fornecemos um visor interativo para o ajudar a definir os ângulos corretos para esta faixa. Para que o visor funcione corretamente, por favor defina primeiro uma posição central para a sua cabeça. Isto é apenas para fins de exibição, não se armazena. Tente posicionar a sua cabeça da forma como procederia durante a condução. Quando encontrar um centro confortável para os seus movimentos, clique no botão **Set center (Definir centro)**.

Depois disso, **experimente** o movimento em que se sente confortável para virar à direita. Assegure-se de que consegue manter uma visão clara em redor. Quando encontrar uma faixa confortável e segura, verifique onde se encontra a linha rosa na posição final. A sua assistência deve **arrastar e posicionar o botão** para esse ângulo.

### **Definir o limite de segurança para virar à direita**

Aqui pode determinar um limite máximo de inclinação da cabeça para a direita para impedir que a cadeira mantenha o movimento quando inclina a

cabeça mais do que esta configuração permite. A cadeira pára se isso alguma vez acontecer. Entre o ângulo máximo de inclinação para a direita e o limite de segurança, o sistema simplesmente ignora o movimento.

Pode **experimentar** o ângulo inclinando a sua cabeça.

Pode repor a posição central da sua cabeça com o botão **Set center (Determinar centro)**.

Quando encontrar o ângulo adequado, o seu assistente pode **arrastar e posicionar o botão** até lá.

## **Determinar a virada à esquerda**

Aqui pode definir a faixa em que gostaria de inclinar a cabeça de modo que a cadeira vire à esquerda.

Fornecemos um visor interativo para o ajudar a definir os ângulos corretos para esta faixa. Para que o visor funcione corretamente, por favor defina primeiro uma posição central para a sua cabeça. Isto é apenas para fins de exibição, não se armazena. Tente posicionar a sua cabeça da forma como procederia durante a condução. Quando encontrar um centro confortável para os seus movimentos, clique no botão **Set center (Definir centro)**.

Depois disso, **experimente** o movimento em que se sente confortável para virar à esquerda. Assegure-se de que consegue manter uma visão clara em redor. Quando encontrar uma faixa confortável e segura, verifique onde a linha rosa se encontra na posição final. A sua assistência deve **arrastar e posicionar o botão** para esse ângulo.

## **Definir o limite de segurança ao virar à esquerda**

Aqui pode determinar um limite máximo de inclinação da cabeça para impedir que a cadeira mantenha o movimento quando inclina a cabeça mais do que o permitido por esta configuração. A cadeira pára se isso alguma vez acontecer. Entre o ângulo máximo de inclinação para a esquerda e o limite de segurança, o sistema simplesmente ignora o movimento.

Pode **experimentar** o ângulo inclinando a sua cabeça.

Pode repor a posição central da sua cabeça com o botão **Set center (Determinar centro)**.

## **Definir a deadzone a baixa velocidade**

As deadzones são simplesmente intervalos onde não deve haver qualquer ação do sistema aos movimentos da sua cabeça. Para virar a cadeira para a frente/para trás, os movimentos da cabeça devem ser ignorados dentro de uma faixa de ângulos de cabeça.

A deadzone a baixa velocidade é o intervalo em que não quer que a cadeira reaja aos pequenos movimentos da sua cabeça quando utiliza a sua cadeira com velocidade lenta ou média. Ao definir esta zona, considere a condução sobre uma superfície não perfeitamente lisa.

Note-se que a definição deste valor também define o valor mínimo da zona morta de alta velocidade, uma vez que o movimento com velocidade máxima requer uma maior tolerância para os movimentos da cabeça.

## **Determinar a deadzone a alta velocidade**

A deadzone a alta velocidade é o intervalo em que não quer que a cadeira reaja aos pequenos movimentos da sua cabeça quando utiliza a sua cadeira com a velocidade máxima ou próxima da velocidade máxima ligada a ângulos de cabeça maiores quando a cadeira quase atinge a velocidade máxima do seu perfil atual. Mais uma vez, esta é a faixa dentro do qual não se interpretam sinais de mudança de direção. Como o movimento com velocidade máxima requer uma tolerância mais elevada para os movimentos da cabeça, recomendamos que a regulação seja ligeiramente superior ao valor da deadzone a baixa velocidade. Ao definir esta zona, considere a condução numa superfície não perfeitamente lisa.

Note por favor que se quiser diminuir o valor para além do seu mínimo atual, tem de baixar primeiro o valor da deadzone a baixa velocidade.

## Aplicação das configurações

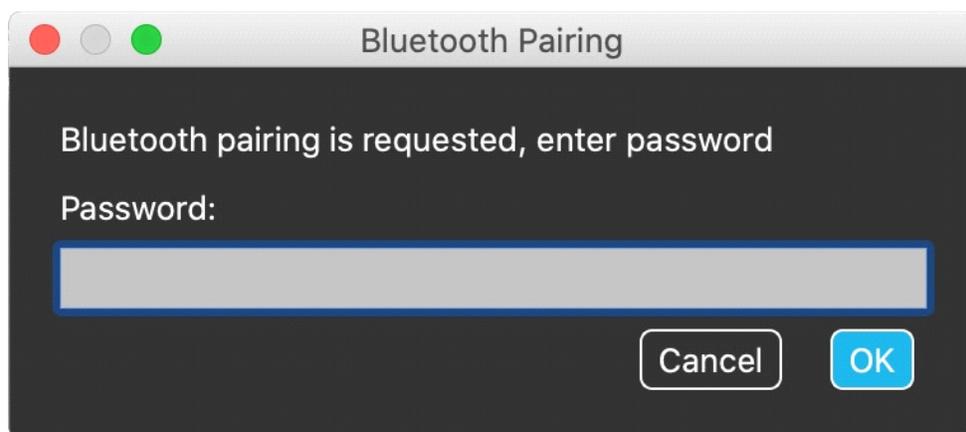
Quando alterar qualquer configuração, a aplicação oferece-lhe 2 opções: Pode **guardá-las** (*Aplicar*) ou pode **reverter** para um estado que guardou por último no Link (*Reverter para Link*).

Uma vez aplicadas as alterações, pode experimentá-las na sua cadeira, e se não estiver satisfeito com estas configurações, pode sempre **Repor** todas as configurações: pode selecionar não só as configurações padrão, mas fornecemos 4 configurações de fábrica diferentes para escolher, em função das suas capacidades: **Restrita**, **Muito Restrita** (gama limitada de movimentos), **Normal** (Default) e **Demo** (para mostrar o Switch-It® Vigo Head Drive).

# A rede

## Rede: Emparelhamento

**SERÁ NECESSÁRIO UM ASSISTENTE PARA COMPLETAR ESTA TAREFA.**



Os seus dispositivos já foram emparelhados na fábrica, mas se algum dos seus dispositivos for reiniciado ou se 'esquecerem' os seus dados de emparelhamento por qualquer razão, a seguinte janela pop-up irá apresentar-se em Switch-It® Vigo Drive:

Nesse caso, Dongle e Cubo precisam de ser emparelhados novamente, o que pode ser feito facilmente introduzindo o código de emparelhamento visto no visor de Cubo. Depois de pressionar OK, Dongle e Cubo são emparelhados e a sua Rede está de volta ao normal.

Note que Switch-It® Vigo Drive tem de funcionar para que o processo de emparelhamento seja bem sucedido!

## Rede: Mudança no Mapa de Canais

Se o utilizador tiver um sistema de pelo menos os seguintes dispositivos ligados: Link, Cubo, Vigo e Dongle (isto é, tem o potencial para usar o 'modo de condução' ou 'modo rato'), então podem alternar entre os modos que estes dispositivos fornecem pressionando por muito tempo (1-5 segundos) o Sensor de Encosto de Cabeça (mudança no Mapa do Canal).

Verá o modo atual no visor de Cubo (por exemplo: condução de LINK, MOUSE).

**Por favor, considere deixar a sua opinião / feedback via e-mail no nosso site web:**  
**[www.nowtech.hu](http://www.nowtech.hu)**